嘉義縣私立萬能高級工商職業學校

105 年度高職優質化補助方案 105-4 技藝深耕多元發揚計畫

設 備 標 單

日期： 年 月 日

項次	設備名稱	規格	數量	單價	複價	備 註
1	KNRm 機器人組	(1) 主體 組裝完重約 7Kg 組裝完尺寸約為 60＊40＊60 cm^3 三輪全向輪平台 (2) 控制器 KNRm CPU:雙核心 ARM Cortex-A9 667MHz FPGA 晶片：XillinxZ-7010 FPGA 記憶體：256 MB RAM, 512 MB Flash 類比取樣頻率 500kS/s，12bits 內建三軸加速規，取樣 800S/s 透過 LabVIEW 或 C/C++ 設定處理器 (3) 電源&接線&擴充盒 12~26V 輸入 模組電源輸出 *4 模組輸入 *4 超音波輸入 *2 紅外線輸入 *2 14Pin 類比輸入輸出轉換模組(類比輸入 x2、類比輸出 x4) USB Port *2 電流保護裝置 UART*1、RS232 *1 I2C 感應器轉接盒 *1 伺服馬達控制盒 *1 (4) 萬向移動平臺 12V 直流伺服馬達 *3 馬達減速比 64:1、內建 16PPR 編碼器 鋁合金底盤 三輪 100mm 18 滾子全向輪 (Omni	1 組			

		Wheels)，軸承滾 (5) 物件管理系統 基本架構：長約 16cm、寬 2.4cm、高約 52cm 皮帶驅動，升降最大範圍 35cm 42BYG 步進馬達 步進馬達驅動器 (1.35A Max) 自行組裝零組件 長短軸、大小齒輪 (6) WSC LabVIEW 範例 .vi 範例，數十個指定動作 LabVIEW 2015				
2	KNRm 升級零件組	Part Count: 750+ • MATRIX Controller(控制器): 4 motor ports, 4 servo ports • 2 x MATRIX Motors(馬達) • 2 x Servos (伺服馬達) • 4 x Wheels(輪子): 2 x 96mm, 2 x 48mm • Beams, Joiners & Plates(金屬橫樑、連接件、金屬板) • Polycarbonate Gears(齒輪組) • Quick Connector(快速連接頭): Rapid Prototyping System • Battery pack & Charger(電池及充電器) • Sturdy Carrying Case & Sorting Trays(工具箱) • 6 pc. Tool Set(工具組)	1 組			
		以下空白				
合計：						
總計新台幣：						

投標廠商：
地　　址：
負 責 人：
電　　話：

Ps. 1. 預算不足部分,將視學校經費狀況採校內自籌款支應。
2. 標單不明之處請洽本校資訊科 陳主任 0931973142 或 05-2687777#561